

国産ドローンの世界展開をオープンソースで開発サポートする 「アルデュエックス・ジャパン株式会社」

Drone
Japan

グローバルに展開するドローンのオープンソースソフトウェア
ArduPilotによる開発を日本からサポートしている
ランディ・マッケイ氏とドローン・ジャパンが「開発・実証支援」します



ランディ・マッケイ氏 アルデュパイロットの魅力を語ります
https://youtu.be/2CDttapr_Q0



空・陸・水上・水中、及び、屋外・室内の環境に応じた自律移動型ロボットの各々の課題に対し
機体制御の開発・実証支援をします。

主な開発支援技術

- 自己位置推定
EKF: Extended Kalman Filterの機体制御の適正化
- 衝突回避
各機体や環境、目的に応じた衝突回避の実装
- 非GPS環境での制御
各機体や環境、目的に応じたGPS・GNSSを利用しない機体制御の実装
- 陸上走行・水上航行の安定的なナビゲーション
陸上型・水上型自律型移動ロボットに特化した安定性や精度を高める機体制御
- 機体セキュリティ対策
乗っ取りなどの機体制御に関わる機体・送信機のセキュリティ実装
- 冗長化対策

ARDUPILOT
Versatile, Trusted, Open

URL : <https://www.ardux.jp>

